
CURRICULUM VITAE – AI FINI DELLA PUBBLICAZIONE

Riccardo Patriarca

11/2014 – oggi Titolare di una borsa del **Dottorato di Ricerca in Ingegneria Industriale e Gestionale–XXX ciclo** presso l’università degli studi di Roma “La Sapienza”.

Titoli di Studio

- 2014 **Laurea Magistrale in Ingegneria Aeronautica** conseguita in data 24/03/2014 presso l’università degli studi di Roma “La Sapienza” con votazione 110/110. Formazione nel campo dell’ingegneria dei sistemi al fine di integrare competenze di telecomunicazioni, navigazione, sorveglianza e gestione di problematiche tipiche del settore aeroportuale. Specializzazione in Air Traffic Control e gestione del rischio nell’ambito del traffico aereo.
Titolo della tesi: “Forecasting overall safety performance of the Air Traffic Management System”. La ricerca di tesi ha prodotto un modello statistico Monte Carlo degli eventi di safety, costruendo un’innovativa modellazione previsionale causale. Software utilizzato: Palisade @Risk, Palisade StatTools.
- 2011 **Laurea Triennale in Ingegneria Aerospaziale** conseguita in data 19/07/2011 presso l’università degli studi di Roma “La Sapienza”. Formazione volta a offrire una solida competenza su discipline tecniche dell’ingegneria di base e di settore, quali analisi matematica, fisica, aerodinamica, strutture, propulsione e meccanica del volo.
Titolo della tesi: “Studio di fattibilità per un UAV ad ala battente”. L’obiettivo della tesi consiste nella definizione dei parametri di massima di un UAV da ricognizione, sfruttando per il suo movimento il principio dell’ala battente. Software utilizzato: Matlab 2011.
- 2008 **Diploma di maturità classica** conseguito presso il liceo ginnasio statale “V.Simoncelli” di Sora (Fr)

Pubblicazioni

Reviewer

2014 2014 AIAA Region Australia-Asia Student Conference – AIAA Sydney Section

Articoli su rivista internazionale (2)

- 05/2015 **Costantino F., Di Gravio G., Mancini M., Patriarca R., Overall safety performance of the Air Traffic Management system: indicators and analysis**, Journal of Air Transport Management, ISSN 0969-6997, vol.44-45, pp.65-69. 5-Year Impact Factor: 1.147.
- 02/2015 **Costantino F., Di Gravio G., Mancini M., Patriarca R., Overall safety performance of air traffic management system: forecasting and monitoring**, Safety Science, ISSN 0925-7535, vol.72, pp.351-362. 5-Year Impact Factor: 2.020.

Atti di convegni internazionali (3)

- 11/2014 **Di Gravio G., Mancini M., Patriarca R., Costantino F., ATM safety management: reactive and proactive indicators**, atti del 4th SESAR Innovation Days (SIDs 2014) EUROCONTROL, del 25/27 novembre 2014, Madrid (Spagna), ISBN 978-2-87497-077-1.
- 09/2014 **Costantino F., Di Gravio G., Patriarca R., Tronci M., Spare parts inventory control model for the aeronautical industry**, atti della XIX Summer School “Francesco Turco” Impianti Industriali Meccanici “A challenge for the future” del 09/12 settembre 2014, Senigallia (AN), ISBN 978-88-908649-1-9.
- 04/2014 **Patriarca, R., Forecasting overall safety performance of Air Traffic Management System**, Proceedings of 10th Pegasus AIAA Student Conference, Prague (CZ), 23-25 April 2015, ISBN 978-80-01-05459-8, 2014.

Progetti di Ricerca

- 2015 **Monitoraggio della qualità oggettiva delle performance di un handler aeroportuale.** Progetto volto a monitorare le performance di un handler aeroportuale operante nel più grande aeroporto italiano (Roma Fiumicino) in rispetto della carta dei servizi ENAC GEN/06, al fine di individuare le criticità e indirizzare interventi operativi di miglioramento. Software utilizzato: IBM SPSS, Palisade @Risk, Palisade StatTools.
- 2015 **Resilience Engineering in the ATM context.** Progetto in collaborazione con ENAV s.p.a. per costruire un modello di Resilience Engineering applicato alla safety del traffico aereo, combinando modelli tipici della letteratura e dati storici sugli eventi di safety già raccolti dal provider.
- 2014 **Alitalia spare parts management.** Progetto di ottimizzazione per la gestione parti di ricambio di Alitalia s.p.a., volto a costruire un modello di simulazione multi-obiettivo che garantisca alti livelli di affidabilità in rispetto di vincoli economici e contrattuali.
- 2014 **European ATM Safety.** Progetto svolto in collaborazione con ENAV s.p.a. per costruire, con l'ausilio di simulazioni Monte Carlo, degli indicatori proattivi capaci di monitorare i livelli di safety di uno spazio aereo in accordo con le normative ESARR 2-4.
- 2014 **Open-FCO.** Progetto sperimentale volto alla costruzione di una piattaforma dinamica interattiva per monitorare il flusso di passeggeri e bagagli nell'aeroporto di Roma Fiumicino, tenendo conto dei parametri d'interesse per l'handler e per il passeggero.
- 2014 **18th AIAA DBF student competition – Wichita (KS).** Progetto internazionale di gruppo, dove si richiede di progettare, costruire e mettere in volo un UAV nel rispetto di vincoli progettuali e stringenti parametri di missione. Partecipazione come "Expert External Consultant".
- 2013 **17th AIAA DBF student competition – Tucson (AZ).** Progetto internazionale di gruppo, dove si richiede di progettare, costruire e mettere in volo un UAV nel rispetto di vincoli progettuali e stringenti parametri di missione. Partecipazione come "Dynamic Stability Responsible".

Altre Competenze

Lingue	Italiano: madrelingua Inglese: C2 Francese: A2
IT-skills	AMOS (maintenance, inventory and procurement processes software) AutoCAD, Catia v.5 C++ Mathematica 8.1 Matlab 2014 e Simulink 7.7 Palisade Risk Analysis and Decision Tool 6.X (@Risk, StatTools, Evolver, TopRank, PrecisionTree) IBM SPSS 22 Visual Basic for Application (VBA)

Riconoscimenti e Certificazioni

- 2014 **Titolare di borsa del dottorato in Ingegneria Industriale e Gestionale – XXX ciclo** presso l'Università degli studi di Roma "La Sapienza"
Licenza di radioamatore (IUOCHU)
European Pegasus Certified Honours Degree. Pegasus è il network europeo per i laureati eccellenti in ambito dell'ingegneria aerospaziale.

Autorizzo il trattamento dei dati personali ai sensi del D.Lgs. 196/03

Roma, 24/06/2015

Riccardo Patriarca